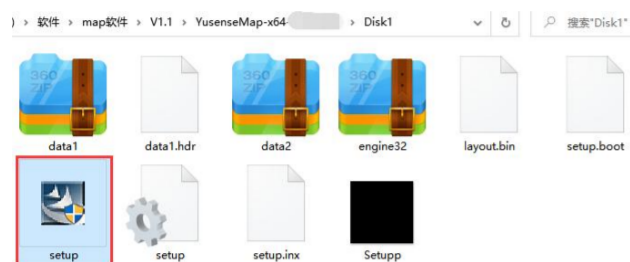


使用须知:

- 1) 本手册限 Yusense Map 软件数据预处理入门使用;
- 2) 首次安装需要进行以下操作进行安装及授权, 否则软件无法正常启动:

a. 【软件安装】

关闭电脑杀毒软件, 解压安装包后点击“setup”应用程序默认流程安装即可。



b. 【许可安装】

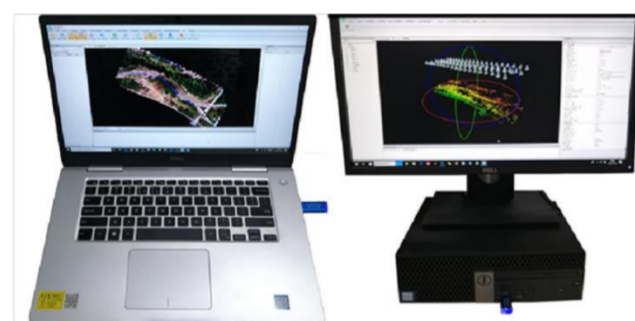
Map 安装完成后, 自动跳转至授权软件安装界面, 点击立即安装, 等待安装进度完成, 即完成授权软件的安装。



c. 【软件授权】

方式 1: 加密锁授权

永久版加密锁, 离线处理, 不限 IP。



方式 2: 云账号授权

点击打开用户许可工具, 注册云账号后联系我司授权后登陆。



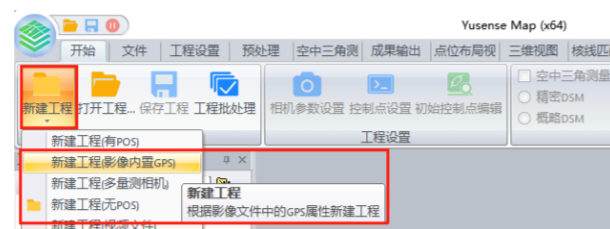
Yusense Map 使用

一、处理多光谱数据

1) 波段配准

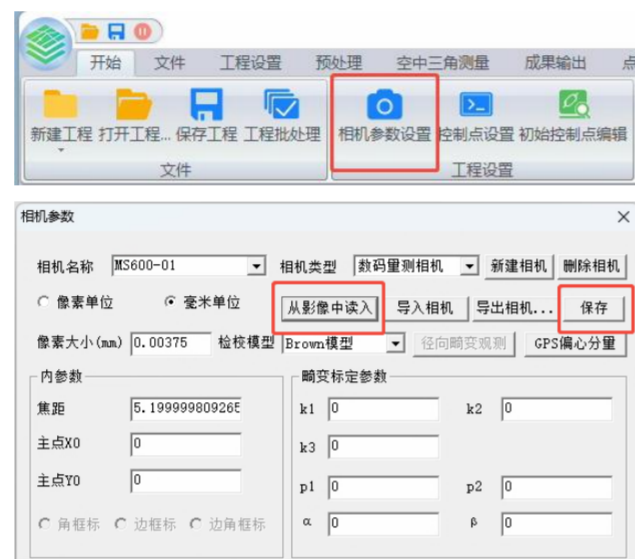
a. 【新建工程】

打开软件, 选择新建工程 (影像内置 GPS) → 点击左上角添加影像图标, 选择 5~10 组具有代表性图像 (选择正常飞行中的影像, 避开大面积水体或高差大的区域) → 输入工程名, 保存工程。



b. 【相机参数设置】

在工程界面显示下, 点击“相机参数设置” → 从影像中读入 → 点击保存, 完成内定向。

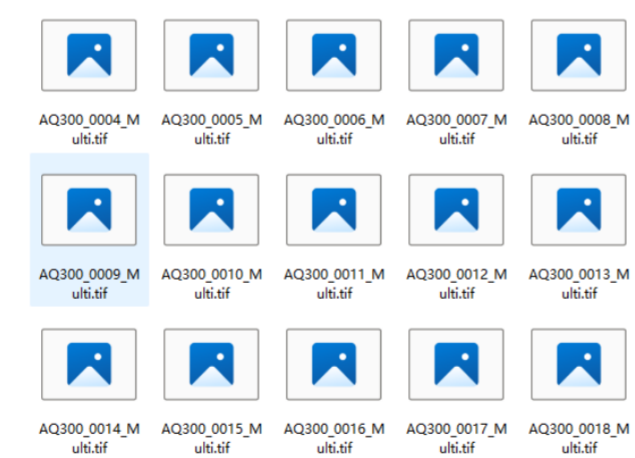


c. 【开始处理】

仅勾选开始菜单下的“波段配准” → “开始处理” → 确定。



自动配准耗时与数据量及硬件配置有关, 配准结果为后缀\_Multi 的辐亮度数据。



2) 影像拼接

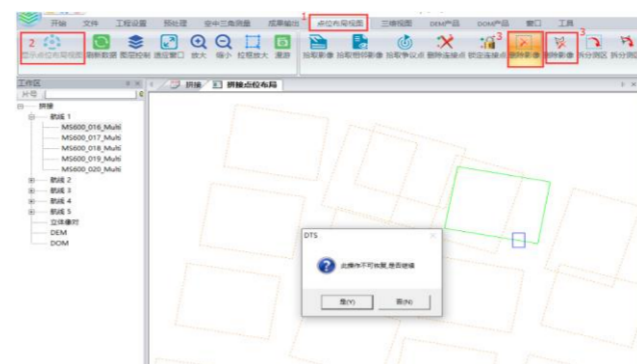
d. 【新建工程】

打开软件, 选择新建工程 (影像内置 GPS) → 点击左上角添加影像图标, 选择所有配准后的\_Multi.tif 文件 → 输入工程名, 保存工程。

e. 【航线编辑】

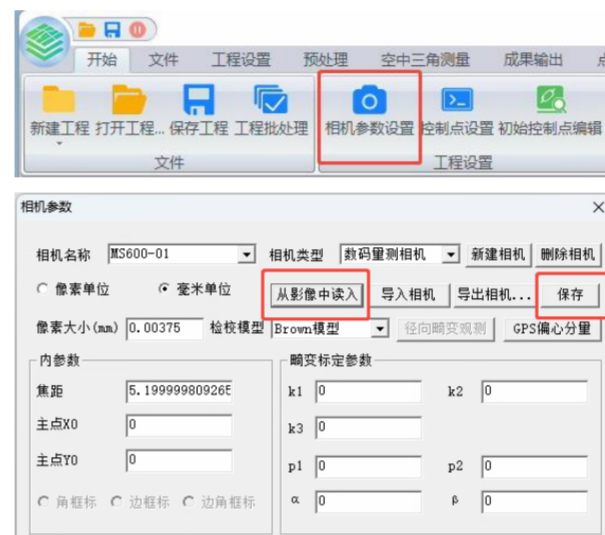
拼接前在“点位布局图”中利用“删

除影像”工具 (两种工具) 删除起飞及降落时的影像以及其他异常影像, 注意此操作不可逆, 请确认后删除。



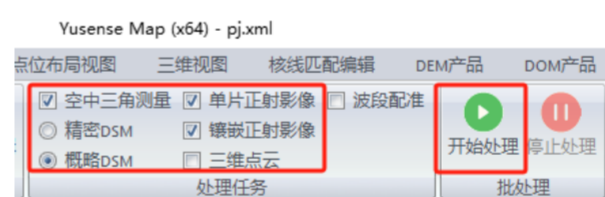
f. 【相机参数设置】

在工程界面显示下, 点击“相机参数设置” → 从影像中读入 → 点击保存, 完成内定向。



g. 【拼接】

开始菜单栏下同时勾选“空中三角测量、概略 DSM、单片正射影像、镶嵌正射影像”, 点击“开始处理”确认拼接。



3) 辐射定标 (仅 tif 数据)

提示影像镶嵌结束后, 点击“工具”栏 → “辐射定标” → 选择单幅影像, 输入拼接后 TIF 影像路径 → 添加标定板影像 → 选取标定板范围 → 按波段顺序输入灰板标准反射率 → 点击“处理”。



最后得到的-RadCalibration.tif 即为拼接后的反射率数据。

注: ①影像拼接-辐射定标顺序可调整, 详见说明手册。②jpg 格式的数据不需要进行辐射定标。

二、处理可见光数据

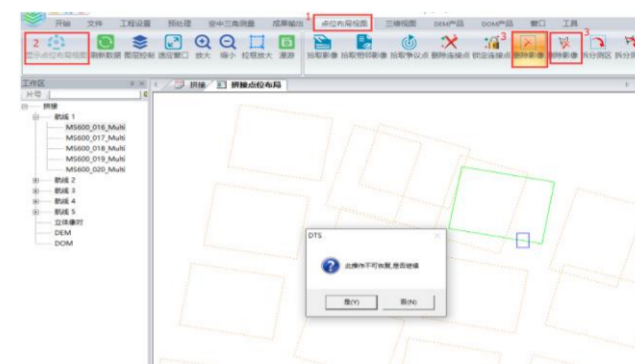
可见光数据处理无需配准及辐射定标, 故步骤有所简化, 可直接进行拼接。

a. 【新建工程】

打开软件, 选择新建工程 (影像内置 GPS) → 点击左上角添加影像图标, 选择所有可见光影像 → 输入工程名, 保存工程。

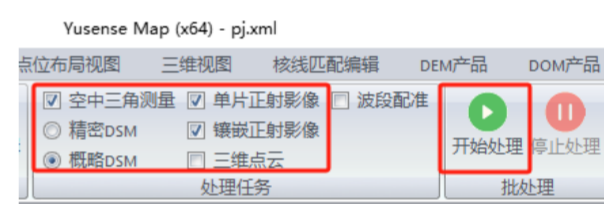
b. 【航线编辑】

拼接前在“点位布局图”中利用“删除影像”工具 (两种工具) 删除起飞及降落时的影像以及其他异常影像, 注意此操作不可逆, 请确认后删除。




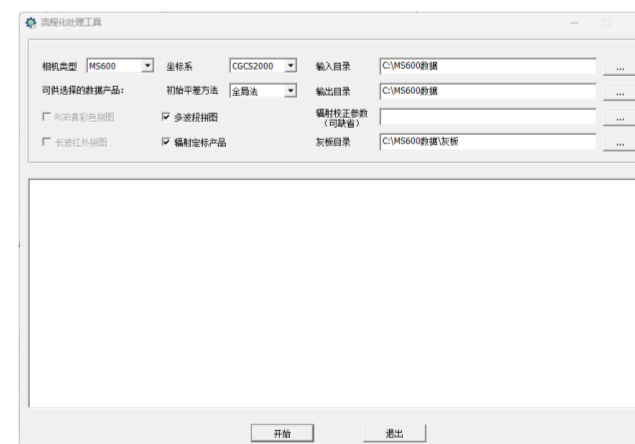
c. 【拼接】

开始菜单栏下同时勾选“空中三角测量、概略 DSM、单片正射影像、镶嵌正射影像”, 点击“开始处理”。



三、流程化处理

“工具”栏中的可进行数据的一键流程化处理。选择相机类型、初始平差方法、原始影像路径、成果存储路径与灰板路径, 点击开始即可自动完成影像配准、拼接和辐射定标。



长光禹辰

致力于无人机遥感和光电探测领域的  
装备供应商、数据提供商和信息服务商

